



## Beschreibung

Bezeichnung der Erfindung: Optoelektronische Anordnung.

5 Die Erfindung betrifft eine optoelektronische Anordnung mit einem optoelektronischen Modul, das in eine auf einer Leiterplatte angeordnete Aufnahmestruktur einsteckbar ist. Insbesondere betrifft die Erfindung eine bestimmte Art der steckbaren Befestigung eines optoelektronischen Moduls in

10 einem Schirmungskäfig.

Hintergrund der Erfindung

Es sind opto-elektronische Module bekannt, die zur

15 Datenübertragung mindestens einen opto-elektronischen Empfangswandler und/oder mindestens einen elektro-optischen Sendewandler aufweisen. Die Wandler sind beispielsweise mit einer internen Modulleiterplatte verbunden, die über eine Mehrzahl von elektrischen Kontakten mit einer externen

20 Leiterplatte, etwa einer Hauptschaltungsplatine (motherboard) verbindbar ist. Die elektrischen Kontakte der Modulleiterplatte können beispielsweise über ein Leadframe oder über einen Stecksockel, beispielsweise einen BGA-Sockel, mit der externen Leiterplatte verbunden sein. Über einen

25 optischen Port des opto-elektronischen Moduls sind Lichtwellenleiter mit den Wählern optisch koppelbar. Von parallelen opto-elektronischen Modulen spricht man, wenn über das Modul gleichzeitig Daten mehrerer optischer Kanäle ausgesandt und/oder empfangen werden können.

30 Es ist bekannt, ein paralleles opto-elektronisches Modul mit elektrischen Kontakten direkt auf eine externe Leiterplatte aufzulöten. Derartige parallele Module werden beispielsweise von der Anmelderin unter der Bezeichnung PAROLI® vertrieben.

35 Da opto-elektronische Module eine Sonderbauform darstellen, sind zur direkten Lötzung Sondereinrichtungen erforderlich, so dass die Fertigung mit einem relativ hohen Aufwand verbunden

ist. Auch ist es erforderlich, das Modul auf der Leiterplatte zu einem frühen Montagezeitpunkt aufzulöten, insbesondere bevor ein Schirmungsblech auf der Leiterplatte angebracht wird.

5

Das Dokument 86C/573/CD vom 19.09.2003 der IEC (International Electrotechnical Commission) beschreibt ein 12-Kanal steckbares opto-elektronisches Modul, das unter Verwendung eines zuvor auf eine externe Leiterplatte aufgelöteten

10 Stecksockels in z-Richtung (senkrecht zur Leiterplatte) auf den Stecksockel einsteckbar ist. Auch hier ist es erforderlich, das Modul zu einem frühen Montagezeitpunkt auf den Stecksockel aufzustecken, insbesondere bevor ein Schirmungsblech angebracht wird. Die gesamte Baugruppe wird 15 dann in ein Systemgehäuse eingebracht. Ein einfacher Austausch eines Moduls ist nicht möglich.

Es besteht ein Bedarf nach opto-elektronischen Anordnungen, die in einfacher Weise eine Befestigung und elektrische 20 Kontaktierung eines opto-elektronischen Moduls auf einer Leiterplatte ermöglichen. Dabei ist insbesondere anzustreben, das Modul zu einem späten Montagezeitpunkt in die Anordnung einbringen und - etwa zu Reparaturzwecken - in einfacher Weise austauschen zu können.

25

#### Zusammenfassung der Erfindung

Die vorliegende Erfindung stellt eine optoelektronische Anordnung zur Verfügung, die aufweist: eine Leiterplatte, die 30 eine erste y-Richtung parallel zur Leiterplattenoberfläche und eine zweite z-Richtung senkrecht zur Leiterplattenoberfläche definiert; einen ersten elektrischen Kontaktierungsbereich der Leiterplatte mit einer Mehrzahl erster Kontakte; eine auf der Leiterplatte angeordnete 35 Aufnahmestruktur, die eine Aufnahmeöffnung zur Aufnahme eines steckbaren opto-elektronischen Moduls aufweist; ein steckbares opto-elektronisches Modul; einen zweiten

elektrischen Kontaktierungsbereich des opto-elektronischen Moduls mit einer Mehrzahl zweiter Kontakte; und Einstektmittel zum Einsticken des opto-elektronischen Moduls in die Aufnahmestruktur derart, dass das Modul beim 5 Einstektvorgang zuerst in y-Richtung in die Aufnahmestruktur eingeführt und anschließend in z-Richtung in Richtung der Leiterplatte abgesenkt wird. Dabei stehen in eingesteckter Position die zweiten Kontakte des opto-elektronischen Moduls mit den ersten Kontakten der Leiterplatte in elektrischem 10 Kontakt.

Das erfindungsgemäße Einsticken des Moduls nacheinander in y- und z-Richtung in die Aufnahmestruktur erlaubt es, das Modul von der offenen Stirnfläche der Aufnahmestruktur - und damit 15 von aussen und nach Montage sämtlicher weiterer Komponenten - in die Aufnahmestruktur einzustecken. Dies ermöglicht es insbesondere, dass das Modul von aussen von einem Kunden des Herstellers in die Aufnahmestruktur eingesteckt wird, wobei die offene Stirnfläche der Aufnahmestruktur beispielsweise 20 durch eine Aussparung in einer Rückwand (backplane) eines Computergehäuses zugänglich ist bzw. aus einer solchen Aussparung herausragt. Auch ist es problemlos möglich, das Modul etwa bei technischen Fehlern von aussen auszutauschen, ohne dass weitere Elemente der Anordnung bei dem Austausch 25 demontiert werden müssten.

Ein weiterer Vorteil der erfindungsgemäßen Lösung besteht darin, dass trotz eines Steckens des Moduls über die Stirnseite der Aufnahmestruktur (die in der Regel eine nur 30 relativ geringe Flächenöffnung aufweist) eine Vielzahl von elektrischen Kontakten zwischen dem Modul und der Leiterplatte verwirklicht werden können. Dabei sind bevorzugt sowohl die elektrischen Kontakte des Moduls als auch die elektrischen Kontakte der Leiterplatte als zweidimensionale 35 Matrix angeordnet. Es kann auf diese Weise eine vergleichsweise große Zahl an elektrischen Kontakten auf kleiner Fläche realisiert werden, was insbesondere bei einem

parallelen optischen Modul mit in der Regel fünfzig mehr Kontakten von Bedeutung ist.

In einer bevorzugten Ausgestaltung der Erfindung umfassen die  
5 Einstektmittel einen am Modul ausgebildeten Ver-/Entriegelungsmechanismus, durch den das Modul in z-Richtung anhebbar oder absenkbar ist. Das Modul weist bevorzugt ein Modulgehäuse mit einer Stirnseite, einer Hinterseite, einer Oberseite, einer Unterseite und zwei Seitenwänden auf, wobei  
10 über die Stirnseite mindestens ein optischer Stecker in das Modul einsteckbar ist. Der Ver-/Entriegelungsmechanismus weist bevorzugt einen von der Stirnseite des Moduls aus betätigbaren Hebel mit zwei Endpositionen aufweist, wobei das Modul in der einen Endposition des Hebels sich in einem  
15 verriegelten Zustand befindet.

In einer bevorzugten Ausgestaltung weist der Ver-/Entriegelungsmechanismus zwei als Hebel wirkende Arme auf, die an gegenüberliegenden Seitenwänden des Modulgehäuses  
20 jeweils in einer Lagerstelle drehbar gelagert sind. Bevorzugt sind die Arme jenseits der Lagerstelle (d.h. in Richtung der Hinterseite des Modulgehäuses) derart geformt, dass die Arme mindestens zwei Endbereiche mit unterschiedlichem Abstand zur Lagerstelle ausbilden, wobei in der einen Endposition der  
25 eine dieser Endbereiche und in der anderen Endposition der andere dieser Endbereiche in Kontakt mit der Leiterplatte oder der Aufnahmestruktur tritt.

Dies wird in einer bevorzugten Ausgestaltung dadurch  
30 realisiert, dass die Arme sich an ihren Enden jeweils Y-förmig zu zwei Unterarmen derart verzweigen, dass in der einen Endposition der eine Unterarm und in der anderen Endposition der andere Unterarm in Kontakt mit der Leiterplatte oder der Aufnahmestruktur tritt. Insbesondere kann dazu vorgesehen sein, dass in der einen Endposition der eine Unterarm von der Unterseite des Modulgehäuses abstehst und in der anderen Endposition der andere Unterarm von der

Oberseite des Modulgehäuses absteht. Die in der einen Endposition in Kontakt mit der Leiterplatte oder der Aufnahmestruktur stehenden Endbereiche der beiden Arme stellen sicher, dass das Modul beim Einsticken in y-Richtung

5 angehoben ist und nicht auf der Leiterplatte schleift. Die in der anderen Endposition (Rastposition) in Kontakt mit der Leiterplatte oder der Aufnahmestruktur stehenden Endbereiche stellen eine zusätzliche Abstützung und Sicherung des Moduls in der Aufnahmestruktur bereit.

10

Die beiden Arme sind stirnseitig durch einen Hebel bzw. Querbügel betätigbar, so dass ein Nutzer in einfacher Weise ein Anheben und Absenken des Moduls erreichen kann.

15 Allgemein weist der Ver-/Entriegelungsmechanismus bevorzugt Elemente (wie beispielsweise die erwähnten Rastarme) auf, die in dem verriegelten Zustand des Moduls von mindestens einer Außenfläche des Modulgehäuses abstehen. Dies dient einer zusätzlichen Abstützung und Sicherung des Moduls in der  
20 Aufnahmestruktur.

Bevorzugt weisen die Einstechmittel Führungsmittel auf, die während der Bewegung des Moduls in y-Richtung eine Führung des Moduls in der Aufnahmestruktur bereitstellen. Es kann  
25 sich beispielsweise um Führungsstege des Moduls handeln, die in der Aufnahmestruktur geführt werden.

Weiter sind bevorzugt Federmittel vorgesehen, die das eingesteckte Modul mit einer senkrecht zur Leiterplatte  
30 gerichteten Federkraft an diese andrücken. Die Federmittel sind dabei beispielsweise an der Aufnahmestruktur ausgebildet, etwa in diese integriert oder an dieser befestigt. Sie können alternativ jedoch auch an dem Modul ausgebildet sein.

35

Zur Positionierung des Moduls in y-Richtung bildet das Modul bevorzugt erste Formschlusselemente und die Leiterplatte

zweite Formschlusselemente aus, die bei eingestecktem Modul ineinandergreifen. Die Formschlusselemente des Moduls werden beispielsweise durch mindestens zwei vorstehende Stifte und die Formschlusselemente der Leiterplatte durch entsprechend 5 angeordnete Bohrungen gebildet.

In einer vorteilhaften Ausgestaltung ist des weiteren ein Rastmechanismus vorgesehen, der das Modul in eingesteckter Position an einer Bewegung in z-Richtung von der Leiterplatte 10 weg hindert. Der Rastmechanismus weist bevorzugt Federelemente auf, die beim Einstektvorgang nach Absenken des Moduls in z-Richtung mit Strukturen des Moduls verrasten. Bei einem Anheben des Moduls in z-Richtung wird der Rastmechanismus durch den Ver-/Entriegelungsmechanismus 15 deaktiviert.

In einer bevorzugten Weiterbildung sind einige der zweiten Kontakte mechanisch vorauselend ausgebildet, derart, dass beim Einsticken und beim Entnehmen des Moduls eine definierte 20 elektrische Kontaktierungsreihenfolge bereitgestellt ist. Beim Absenken des Moduls erzeugen die vorstehenden Kontakte zuerst eine elektrische Verbindung. Die vorgegebene Kontaktierungsreihenfolge ermöglicht ein Stecken und Entnehmen des Moduls während des Betriebs bei anliegender 25 Spannung (hot-pluggability), ohne die Gefahr einer Beschädigung des Moduls.

In einer weiteren Weiterbildung der Erfindung ist zusätzlich eine Wärmesenke vorgesehen, die über eine Öffnung an der 30 Oberseite der Aufnahmestruktur in die Aufnahmestruktur hereinragt und die das Modul in eingesteckter Position großflächig mechanisch kontaktiert. Dabei sind bevorzugt zusätzlich Federmittel vorgesehen, die die Wärmesenke mit einer Federkraft gegen das eingesteckte Modul drücken. Die 35 Federmittel stützen sich bevorzugt an der Aufnahmestruktur ab und drücken dementsprechend in eingesteckter Position des Moduls zusätzlich den zweiten

elektrischen Kontaktierungsbereich des Moduls gegen den ersten elektrischen Kontaktierungsbereich der Leiterplatte. Insofern erfüllen sie eine doppelte Funktion.

5 Die genannten Federmittel weisen beispielsweise zwei parallel verlaufende Seitenteile auf, die jeweils mit einer Seite der Aufnahmestruktur verbunden sind, und mindestens zwei die Seitenteile verbindende, federnd ausgebildete Federarme, wobei die Federarme teilweise an der Wärmesenke anliegen und  
10 in z-Richtung eine Federkraft auf die Wärmesenke ausüben.

Die Aufnahmestruktur wird bevorzugt durch einen aus einem elektrisch leitfähigen Material bestehenden Schirmungskäfig bzw. ein Abschirmgehäuse gebildet, das bevorzugt im  
15 wesentlichen quaderförmig ausgebildet ist. Der Schirmungskäfig weist dabei an seiner Unterseite bevorzugt eine Mehrzahl von abstehenden Zapfen auf, über die der Schirmungskäfig mechanisch fest mit der Leiterplatte verbunden ist. Zusätzlich kann der Schirmungskäfig über die  
20 abstehenden Zapfen elektrisch an ein Schirmungspotential der Anordnung angeschlossen sein.

#### Kurze Beschreibung der Zeichnungen

25 Die Erfindung wird nachfolgend unter Bezugnahme auf die Figuren anhand mehrerer Ausführungsbeispiele näher erläutert. Es zeigen:

Figur 1 eine perspektivische Ansicht der einzelnen  
30 Komponenten einer opto-elektronischen Anordnung mit einer Leiterplatte, einem Schirmungskäfig und einem steckbaren opto-elektronischen Modul im nicht zusammengebauten Zustand;

35 Figur 2 eine perspektivische Ansicht der Unterseite des opto-elektronischen Moduls der Figur 1;

Figur 3a eine Querschnittsansicht der Anordnung der Figur 1, nachdem das opto-elektronische Modul in den Schirmungskäfig eingeführt und eingerastet ist;

5 Figur 3b eine Querschnittsansicht der Anordnung der Figur 1, wobei das opto-elektronische Modul in den Schirmungskäfig eingeführt, jedoch noch nicht abgesenkt und verrastet ist;

10 Figur 4 eine alternative Ausgestaltung einer opto-elektronischen Anordnung mit einer Leiterplatte, einem Schirmungskäfig und einem opto-elektronischen Modul, wobei zusätzlich eine mittels einer Federvorrichtung befestigte Wärmesenke vorgesehen ist und

15 Figur 5 die Anordnung der Figur 4 im zusammengebauten und eingerasteten Zustand.

20 Beschreibung mehrerer bevorzugter Ausführungsbeispiele

Die Figuren 1 bis 3b zeigen ein erstes Ausführungsbeispiel einer opto-elektronischen Anordnung mit einer Leiterplatte 2, einem auf der Leiterplatte 2 befestigten Schirmungskäfig 3 und einem opto-elektronischen Modul 1, das steckbar auf der Leiterplatte 2 und in dem Schirmungskäfig 3 anordbar ist.

Das opto-elektronische Modul 1 weist einen oder mehrere opto-elektronische Empfangswandler und/oder elektro-optische Sendewandler auf, die mit einer internen Leiterplatte des Moduls 1 verbunden sind. Die interne Leiterplatte enthält üblicherweise auch elektrische Bauelemente wie beispielsweise einen Treiberbaustein oder einen Vorverstärker. Zur elektrischen Kontaktierung des Moduls weist dieses, wie anhand der Figur 2 noch ausgeführt werden wird, mehrere elektrische Kontakte auf, die mit zugehörigen Kontakten einer Leiterplatte verbindbar sind. Entsprechende opto-

elektronische Module sind dem Fachmann bekannt, so dass auf ihren Aufbau nicht näher eingegangen wird.

Das Modul 1 weist ein Gehäuse mit einer Oberseite 16, einer  
5 Unterseite 18, zwei Seitenwänden 17a, 17b, einer offenen  
Stirnseite 15 und einer Hinterseite 19 auf. Die offene  
Stirnseite 15 dient dem Einsticken eines oder mehrerer  
optischen Stecker, über die vom Modul 1 ausgesandte oder  
empfangene optische Signale mit einem oder mehreren  
10 Lichtwellenleitern optisch gekoppelt werden.

An den beiden Seitenwänden 17a, 17b sind jeweils obere und  
untere Führungsstege 12a, 12b ausgebildet. Des Weiteren ist  
an dem Modul 1 ein Ver-/Entriegelungsmechanismus 11 (im  
15 Folgenden als Entriegelungsmechanismus bezeichnet)  
vorgesehen, der aus einem stirnseitig angeordneten Querbügel  
111 und zwei parallel zueinander verlaufenden Armen 112, 113  
besteht. Die Arme 112, 113 sind über Lagerstellen 114, 115  
drehbar an den jeweiligen Seitenwänden 16a, 17b des  
20 Modulgehäuses gelagert. Hinter den Lagerstellen 114, 115  
verzweigen sie sich y-förmig jeweils zu zwei Unterarmen 116,  
117, 118, 119. Deren Enden weisen einen unterschiedlichen  
Abstand zu der jeweiligen Lagerstelle 114, 115 auf.

25 Über den Querbügel 111 ist die Entriegelungsvorrichtung 11  
zwischen zwei Endpositionen hin- und herschwenkbar. Die  
Unterarme 116, 117, 118, 119 der Entriegelungsvorrichtung  
sind dabei derart ausgestaltet, dass in der einen Endposition  
jeweils ein Unterarm von der Unterseite 18 des Modulgehäuses  
30 absteht und in der anderen Endposition der andere Unterarm  
des Modulgehäuses von der Oberseite 16 des Modulgehäuses  
absteht. In der Darstellung der Figur 1 stehen jeweils die  
Unterarme 117, 119 etwas gegenüber der Oberseite 16 des  
Modulgehäuses vor.

35 Es wird darauf hingewiesen, dass bei Einführen des  
Modulgehäuses 1 in den Schirmungskäfig 3 der Querbügel 111

nach oben gelegt ist, also sich gerade in der anderen Endposition befindet als in der Figur 1 dargestellt.

Die Figur 2 zeigt, dass von der Unterseite 18 des  
5 Modulgehäuses zwei Positionierstifte 13 hervorsteht. Des  
Weiteren ist auf der Unterseite 18 ein Stecksockel 14 zu  
erkennen, der eine Mehrzahl von in einer zweidimensionalen  
Matrix angeordneter elektrischer Kontakte 140 aufweist. Über  
die elektrischen Kontakte 140 erfolgt eine elektrische  
10 Kontaktierung der einzelnen elektrischen und opto-  
elektronischen Komponenten des Moduls 1. Der Stecksockel 14  
bzw. die elektrischen Kontakte 140 sind dabei bevorzugt mit  
einer internen Leiterplatte (nicht dargestellt) des Moduls 1  
elektrisch verbunden, etwa mittels Durchkontaktierungen des  
15 Stecksockels 14.

In der bevorzugten Ausgestaltung handelt es sich bei dem  
Modul 1 um ein paralleles opto-elektronisches Modul, das  
gleichzeitig auf mehreren optischen Kanälen Datensignale  
20 senden und/oder empfangen kann. Dementsprechend sind eine  
Vielzahl von elektrischen Kontakten 140 vorgesehen. Durch die  
Anordnung in einer zweidimensionalen Matrix kann eine große  
Zahl von Kontakten auf einer kleinen Fläche bereitgestellt  
werden.

25 Die elektrischen Kontakte 140 sind bevorzugt elastisch  
ausgebildet. Die elastische Ausbildung kann auf vielfache  
Weise erfolgen. In einer ersten Ausführungsvariante sind die  
elektrischen Kontakte 140 hierzu als Federkontakte  
30 ausgeführt. In einer zweiten Ausbildung sind die elektrischen  
Kontakte 140 durch einen leitfähigen Silikonkautschuk  
gebildet. In einer dritten Ausbildung wird die Elastizität  
der Kontakte 140 durch ein leitendes, elastisches  
Metallgewebe bereitgestellt. Die Elastizität der elektrischen  
35 Kontakte 140 kann auch in anderer Weise bereitgestellt  
werden.

Die Leiterplatte 2 bildet einen Kontaktierungsbereich 21 aus, der eine Vielzahl von elektrischen Kontakten 210 aufweist, die ebenfalls in Form einer zweidimensionalen Matrix angeordnet sind. Bevorzugt sind die Kontakte 21 unmittelbar 5 auf der Oberfläche der Leiterplatte 2 ausgebildet, beispielsweise durch Kontaktpads bzw. kleine Metallisierungsflächen. Nach Einführen des Moduls 1 in den Schirmungskäfig 3 treten die elektrischen Kontakte 140 des Stecksockels 14 des Moduls 1 in elektrischen Kontakt mit den 10 elektrischen Kontakten 210 des Kontaktierungsbereichs 21 der Leiterplatte 2. Durch die elastische Ausbildung der Kontakte 140 des Stecksockels 14 wird dabei ermöglicht, Unebenheiten der Kontaktbereiche auszugleichen und einen sicheren elektrischen Kontakt bereitzustellen.

15 Die in der Fig. 1 dargestellte Ausgestaltung ist dabei insofern besonders vorteilhaft, als auf der Leiterplatte 2 kein gesonderter elektrischer Stecksockel aufgesetzt ist, mit dem dann der Stecksockel 14 des Moduls 1 zusammenwirken 20 würde. Hierdurch ist es möglich, die Anordnung besonders flach zu gestalten. Es wird jedoch darauf hingewiesen, dass grundsätzlich auch Ausgestaltungen möglich sind, bei denen auf der Leiterplatte 2 der erste elektrische Kontaktierungsbereich 21 unter Verwendung eines auf die 25 Leiterplatte aufgelöten Stecksockels realisiert wird. Für diesen Fall ist es nicht erforderlich, dass die elektrischen Kontakte 140 des Stecksockels 14 des Moduls 1 elastisch ausgebildet sind. Ein solcher auf der Leiterplatte 2 angeordneter Stecksockel würde zum einen Durchkontakteierungen 30 zur Leiterplatte 2 bereitstellen und zum anderen Führungs- und Raststrukturen zur Ankopplung des Stecksockels des Moduls aufweisen.

35 In einer bevorzugten Ausgestaltung sind einige Kontakte 140 des Stecksockels 14 mechanisch vorauselend ausgebildet, so dass beim Einsticken und beim Entnehmen des Moduls eine definierte elektrische Kontaktierungsreihenfolge

bereitgestellt wird. Dies ermöglicht ein Stecken des Moduls 1 während des Betriebs bei anliegender Spannung (hot-pluggability). Beispielsweise stehen in der Fig. 2 zwei Kontakte 140a etwas gegenüber den anderen hervor.

5

In der Leiterplatte 2 sind mehrere Bohrungen 23, 24 ausgebildet. Zum einen handelt es sich um zwei Bohrungen 24, die symmetrisch in Bezug auf den ersten Kontaktierungsbereich 21 in der Leiterplatte 2 ausgebildet sind. Sie dienen der 10 Aufnahme der Positionierungsstifte 13 des Moduls 1. Dabei kann vorgesehen sein, dass die Positionierungsstifte 13 nach unten konisch zusammenlaufen.

Des Weiteren sind eine Vielzahl von Bohrungen 23 vorgesehen, 15 die der Aufnahme von Zapfen 33 dienen, die von der Unterseite des Schirmungskäfigs 3 abstehen. Die Zapfen 33 werden fest mit der Leiterplatte 2 verbunden, beispielsweise durch Umschlagen der Zapfen auf der Leiterplattenrückseite, durch eine spezielle Ausformung der Zapfen unter Ausbildung 20 beispielsweise von Widerhaken (so dass nach einem Einpressen der Zapfen 33 in die Bohrungen 23 ein Ausziehen verhindert wird), oder durch Verlöten der Zapfen 33 in den Bohrungen 23 der Leiterplatte 2.

25 Die Zapfen 33 des Schirmungskäfigs 3 und die Bohrungen 23 der Leiterplatte 2 stellen zum einen eine feste mechanische Verbindung des Schirmungskäfigs 3 auf der Leiterplatte 2 bereit. Darüber hinaus ist der Schirmungskäfig 3 über die Zapfen 33 bevorzugt an ein Schirmungspotential der Anordnung 30 angeschlossen. Des Weiteren erfolgt über die Zapfen 33 und die Bohrungen 23 eine automatische Ausrichtung des Schirmungskäfigs 3 in Bezug auf den Kontaktierungsbereich 21 der Leiterplatte 2. Dies stellt sicher, dass nach Einführen des Moduls 1 in den Schirmungskäfig 3 die Kontakte 140 des 35 Stecksockels 14 des Moduls 1 auf die Kontakte 210 des ersten Kontaktierungsbereichs 21 der Leiterplatte 2 ausgerichtet sind.

Auf der Oberseite der Leiterplatte 2 ist im Bereich des Schirmungskäfigs 3 bzw. im Einführungsbereich des Moduls 1 des weiteren eine Metallisierung 22 vorgesehen, die eine 5 elektromagnetische Abschirmung auch nach unten bereitstellt. Die Bohrungen 23 für die Zapfen 33 befinden sich im Bereich dieser Metallisierung 22. Die Metallisierung 22 ist natürlich nicht im Kontaktierungsbereich 21 vorhanden. Vielmehr weist die Metallisierung 22 dort eine Aussparung auf.

10

Der Schirmungskäfig 3 weist neben dem bereits erwähnten Zapfen 33 zwei Federmechanismen 31, 32 auf. Der eine Federmechanismus 31 ist auf der Oberseite des Schirmungskäfigs 3 ausgebildet. Es sind zwei in den 15 Schirmungskäfig hineinragende Federn vorgesehen, die auf das eingesteckte Modul 1 eine senkrecht zur Leiterplatte 2 gerichtete Federkraft ausüben. Hierdurch wird ein sicherer Kontakt der elektrischen Kontakte 140, 210 gewährleistet.

20 Der andere Federmechanismus 32 stellt einen Rastmechanismus bereit und ist an den Seitenwänden des Schirmungskäfigs 3 ausgebildet. Wie in den Figuren 3a, 3b näher erkennbar ist, handelt es sich jeweils um seitlich auslenkbare Federbügel 321, die eine Federkraft in Richtung des Inneren des 25 Schirmungskäfigs 3 ausüben.

30 Es wird nunmehr der Vorgang des Einstckens des Moduls 1 in den auf der Leiterplatte 2 fest montierten Schirmungskäfig 3 beschrieben, wobei insbesondere auch auf die Figuren 3a, 3b Bezug genommen wird.

Beim Einführen des Moduls 1 in den Schirmungskäfig 3 ist der Querbügel 111 (anders als in Figur 1 dargestellt) nach oben gelegt, so dass die Unterarme 116, 118 gegenüber der 35 Unterseite 18 des Modulgehäuses hervorstehen. Hierdurch wird sichergestellt, dass der Stecksockel 14 beim Einführen des

Moduls 1 in den Schirmungskäfig 3 nicht auf der Leiterplatte 2 schleift und dadurch beschädigt wird.

Das Einführen des Moduls 1 in den Schirmungskäfig 3 erfolgt 5 in y-Richtung, parallel zur Leiterplatte 2. Das Modul 2 wird in dem Schirmungskäfig 3 mittels der oberen und unteren Führungsstege 12a, 12b geführt. Beim Einführen des Moduls 1 in den Schirmungskäfig 3 werden dabei zum einen die seitlichen Federbügel 321 des Federmechanismus 32 mittels der 10 oberen Führungsstege 12a nach außen gedrückt. Gleichzeitig werden die Federn des oberen Federmechanismus 31 durch die Oberseite 16 des Modulgehäuses nach oben gedrückt. Diese Situation ist in der Figur 3b in Schnittdarstellung dargestellt.

15

Nach vollständigen Einführen des Moduls 1 in den Schirmungskäfig 3 sind die Positionierungsstifte 13 auf der Unterseite 18 des Moduls gegenüberliegend den Öffnungen 24 in der Modulplatte 2 angeordnet. Es erfolgt nun ein Umlegen des 20 Querbügel bzw. Hebels 111 der Entriegelungsvorrichtung 11 (in die in Figur 1 gezeigte Position). Dabei laufen mehrere Vorgänge parallel ab.

Zum einen werden die Positionierungsstifte 13 in die 25 Öffnungen 24 der Leiterplatte 2 eingeführt. Gegebenenfalls können die Stifte 13 dabei wie bereits erläutert konisch ausgebildet sein, um eine Einführung der Stifte 13 in die Öffnungen 24 zu erleichtern. Nach Einbringen der Positionierungsstifte 13 in den Öffnungen 24 ist das Modul in 30 y-Richtung fixiert.

Zum anderen wird bei Umlegen des Hebels 111 mit dem Modul 1 insgesamt auch der obere Führungssteg 12a nach unten bewegt. Dies führt dazu, dass die Federbügel 321 des Schirmungskäfigs 35 3 über den Führungsstegen 12a einrasten, wozu diese in entsprechender Weise geformt sind. Dies ist in Figur 3a dargestellt. Die Federbügel 321 verhindern dabei durch

Formschluss ein Wegbewegen des Moduls 1 in z-Richtung, also senkrecht zur Leiterplatte 2. Eine solche Bewegung könnte beispielsweise durch einen Zug an optischen Kabeln erfolgen, wenn optische Stecker in die Stirnseite 15 des Moduls 1 eingesteckt sind.

Dabei wird darauf hingewiesen, dass ein entsprechender Rastmechanismus ebenso an dem Modulgehäuse 1 realisiert sein kann.

10

Mit Absenken des Moduls 1 durch Umlegen des Querbügels 111 drücken des weiteren auch die an der Oberseite des Schirmungskäfigs angeordneten Federn 31 in das Innere des Käfigs 3 und sorgen für einen permanenten Andruck des Moduls 15 1 nach unten auf die Leiterplatte 2. Hierdurch wird ein elektrischer Kontakt des Moduls 1 sichergestellt.

Eine zusätzliche Verankerung des Moduls 1 im Schirmungskäfig 20 3 erfolgt - nach Umlegen des Querbügels 111 - durch die dann nach oben über die Oberseite 16 des Moduls 1 abstehenden Enden der Unterarme 117, 119. Durch diese wird das Modul zusätzlich in dem Schirmungskäfig 3 abgestützt.

Das Modul 1 ist nun in dem Schirmungskäfig 3 verrastet, wobei 25 die elektrischen Kontakte der Leiterplatte und die elektrischen Kontakte des Moduls in elektrischem Kontakt stehen. Das Einrasten des Moduls 1 erfolgt dabei zunächst durch eine Bewegung ausschließlich in y-Richtung und anschließend ausschließlich in z-Richtung.

30

Es wird darauf hingewiesen, dass nach Einführen eines optischen Steckers in die Stirnseite 15 des Moduls 1 der Hebelmechanismus 111 nicht bedient werden kann. Es ist somit dann nicht möglich, das Modul 1 aus dem Schirmungskäfig 3 zu 35 entfernen, d.h., es erfolgt eine zusätzliche Sicherung während des Betriebs.

Zum Entfernen des Moduls 1 werden ggf. vorhandene Stecker zunächst entfernt und wird dann der Querbügel 111 umgelegt (in die in Figur 1 dargestellte Position). Hierdurch wird das Modul innerhalb des Schirmungskäfigs in z-Richtung angehoben.

- 5 Das Anheben erfolgt dabei gegen die Federkraft der Federn 31. Gleichzeitig werden auch die Enden der Federbügel 321 nach außen gelenkt. Das Modul kann nun in y-Richtung entnommen werden.
- 10 Die Figuren 4 und 5 zeigen ein alternatives Ausführungsbeispiel, das sich lediglich hinsichtlich der zusätzlichen Anordnung und Befestigung einer Wärmesenke 4 von dem Ausführungsbeispiel der Figuren 1 bis 3b unterscheidet. Es wird daher nur insofern auf dieses weitere
- 15 Ausführungsbeispiel eingegangen, als unterschiedliche Strukturen und Funktionen vorliegen. Im Übrigen ist die Funktionsweise genauso wie bei der Anordnung der Figuren 1 bis 3b.
- 20 Die Wärmesenke 4 weist eine Bodenplatte 42 auf, auf der eine Mehrzahl von parallel zueinander verlaufenden Rippen 41 ausgebildet sind. Derartige Wärmesenken sind an sich bekannt, so dass auf sie nicht weiter eingegangen wird.
- 25 Der Schirmungskäfig 3 weist bei dieser Ausgestaltung an seiner Oberseite eine Aussparung 34 auf, durch die die Wärmesenke 4 in das Innere des Schirmungskäfigs hineinragt. Nach Einführen des Moduls 1 liegt die Bodenplatte 42 dabei großflächig auf der Oberseite 16 des Moduls 1 auf, so dass im
- 30 Modul 1 entstehende Wärme effektiv abtransportiert werden kann.

Zur Befestigung der Wärmesenke 4 an dem Schirmungskäfig 3 ist ein Federmechanismus 5 vorgesehen, der zwei parallel

- 35 verlaufende Seitenteile 51, 52 aufweist, die durch zwei federnd ausgebildete Federarme 53, 54 miteinander verbunden sind. Über gebogene Nippel 53a, 54a der Federbügel 53, 54

wird dabei eine Federkraft bereitgestellt. An den Seitenteilen 51, 52 sind nach innen ragende Haltefedern 55 ausgebildet, die mit entsprechenden Aussparungen 35 in den Seitenwänden des Schirmungsblechs 3 korrespondieren.

5

Im zusammengebauten Zustand der Figur 5 ist der Federmechanismus 5 über die Haltefedern 55 fest mit dem Schirmungsblech 3 verbunden. Die Federarme 53, 54 üben eine Kraft auf die Wärmesenke 4 auf und drücken diese gegen die 10 Oberseite des Moduls 1. Gleichzeitig drücken die Federarme 53, 54 aufgrund ihrer Befestigung an dem wiederum an der Leiterplatte 2 befestigten Schirmungsgehäuse 3 auch das Modul 1 insgesamt gegen die Leiterplatte 2 und stellen so eine sichere elektrische Kontaktierung der jeweiligen elektrischen 15 Kontakte sicher. Der Federmechanismus 5 stellt somit eine Doppelfunktion bereit: zum einen drückt er die Wärmesenke 4 gegen das Modul 1 und zum anderen das Modul 1 gegen die Leiterplatte 2. Hierdurch wird ein elektrischer Kontakt des Moduls sichergestellt.

20

In der Figur 5 ist zu erkennen, dass ein vorderer Teil des Moduls 1 im eingerasteten Zustand aus dem Schirmungskäfig 3 hervorsteht. Bevorzugt ragt dieser Teil aus einer Rückwand (backplane) beispielsweise eines Computergehäuses hervor. Auf 25 diese Weise können in den durch die Stirnseite 15 bereitgestellten optischen Port des Moduls 1 leicht optische Stecker ein- und ausgesteckt werden. Auch das Modul 1 insgesamt kann durch eine entsprechende Öffnung einer Rückwand von außen und nach Montage der übrigen Teile ein- 30 und ausgesteckt werden.

Die Erfindung beschränkt sich in ihrer Ausgestaltung nicht auf die vorstehend dargestellten Ausführungsbeispiele.

Beispielsweise ist es nicht erforderlich, dass das

35 Schirmungsgehäuse 3 eine elektromagnetische Abschirmung des Moduls bereitstellt. Statt eines Schirmungsgehäuses 3 kann auch eine beliebige andere Aufnahmestruktur vorgesehen sein,

die eine Aufnahmeöffnung zur Aufnahme eines optischen Moduls aufweist. Weiter können in alternativen Ausgestaltungen die dargestellten Federmechanismen in anderer Weise und an anderer Stelle ausgebildet sein. Ebenso ist der

5 Entriegelungsmechanismus 2 unter Ausbildung eines Hebels lediglich beispielhaft zu verstehen. Andere Entriegelungsmechanismen, die ein Anheben oder Absenken des Moduls 1 in z-Richtung bereitstellen, können ebenso vorgesehen sein.

## Patentansprüche

## 1. Optoelektronische Anordnung aufweisend:

- eine Leiterplatte, die eine erste y-Richtung parallel zur Leiterplattenoberfläche und eine zweite z-Richtung senkrecht zur Leiterplattenoberfläche definiert,
- einen ersten elektrischen Kontaktierungsbereich der Leiterplatte mit einer Mehrzahl erster Kontakte,
- eine auf der Leiterplatte angeordnete Aufnahmestruktur, die eine Aufnahmeöffnung zur Aufnahme eines steckbaren opto-elektronischen Moduls aufweist,
- ein steckbares opto-elektronisches Modul,
- einen zweiten elektrischen Kontaktierungsbereich des opto-elektronischen Moduls mit einer Mehrzahl zweiter Kontakte,
- Einsteckmittel zum Einsticken des opto-elektronischen Moduls in die Aufnahmestruktur derart, dass das Modul beim Einstektvorgang zuerst in y-Richtung in die Aufnahmestruktur eingeführt und anschließend in z-Richtung in Richtung der Leiterplatte abgesenkt wird,
- wobei in eingesteckter Position die zweiten Kontakte des opto-elektronischen Moduls mit den ersten Kontakten der Leiterplatte in elektrischem Kontakt stehen.

2. Anordnung nach Anspruch 1, wobei die Einsteckmittel einen am Modul ausgebildeten Ver-/Entriegelungsmechanismus umfassen, durch den das Modul in z-Richtung anhebbar oder absenkbar ist.

3. Anordnung nach Anspruch 1, wobei das Modul ein Modulgehäuse mit einer Stirnseite, einer Hinterseite, einer Oberseite, einer Unterseite und zwei Seitenwänden aufweist, wobei über die Stirnseite mindestens ein optischer Stecker in das Modul einsteckbar ist.

4. Anordnung nach den Ansprüchen 2 und 3, wobei der Ver-/Entriegelungsmechanismus einen von der Stirnseite des Moduls betätigbaren Hebel mit zwei Endpositionen aufweist, wobei das Modul in der einen Endposition des Hebels sich in einem verriegelten Zustand befindet.
5. Anordnung nach Anspruch 4, wobei der Ver-/Entriegelungsmechanismus zwei als Hebel wirkende Arme aufweist, die an gegenüberliegenden Seitenwänden des Modulgehäuses jeweils in einer Lagerstelle drehbar gelagert sind.
10. Anordnung nach Anspruch 5, wobei die Arme jenseits der Lagerstelle jeweils derart geformt sind, dass sie mindestens zwei Endbereiche mit unterschiedlichem Abstand zur Lagerstelle ausbilden, wobei in der einen Endposition der eine dieser Endbereiche und in der anderen Endposition der andere dieser Endbereiche in Kontakt mit der Leiterplatte oder der Aufnahmestruktur tritt.
15. Anordnung nach Anspruch 6, wobei die Arme sich an ihren Enden jeweils Y-förmig zu zwei Unterarmen derart verzweigen, dass in der einen Endposition der eine Unterarm und in der anderen Endposition der andere Unterarm in Kontakt mit der Leiterplatte oder der Aufnahmestruktur steht.
20. Anordnung nach den Ansprüchen 2 und 3, wobei der Ver-/Entriegelungsmechanismus Elemente aufweist, die in dem verriegelten Zustand des Moduls von mindestens einer Außenfläche des Modulgehäuses abstehen.
25. Anordnung nach Anspruch 1, wobei die Einsteckmittel Führungsmittel umfassen, die während der Bewegung des Moduls in y-Richtung eine Führung des Moduls in der Aufnahmestruktur bereitstellen.
30. Anordnung nach Anspruch 4, wobei der Ver-/Entriegelungsmechanismus zwei als Hebel wirkende Arme aufweist, die an gegenüberliegenden Seitenwänden des Modulgehäuses jeweils in einer Lagerstelle drehbar gelagert sind.
35. Anordnung nach Anspruch 5, wobei die Arme jenseits der Lagerstelle jeweils derart geformt sind, dass sie mindestens zwei Endbereiche mit unterschiedlichem Abstand zur Lagerstelle ausbilden, wobei in der einen Endposition der eine dieser Endbereiche und in der anderen Endposition der andere dieser Endbereiche in Kontakt mit der Leiterplatte oder der Aufnahmestruktur tritt.

10. Anordnung nach Anspruch 1, wobei Federmittel vorgesehen sind, die das eingesteckte Modul mit einer senkrecht zur Leiterplatte gerichteten Federkraft an diese andrücken.
- 5 11. Anordnung nach Anspruch 10, wobei die Federmittel an der Aufnahmestruktur ausgebildet sind.
- 10 12. Anordnung nach Anspruch 1, wobei zur Positionierung des Moduls in y-Richtung das Modul erste Formschlusselemente und die Leiterplatte zweite Formschlusselemente ausbildet, die bei eingestecktem Modul ineinandergreifen.
- 15 13. Anordnung nach Anspruch 12, wobei die Formschlusselemente des Moduls durch mindestens zwei vorstehende Stifte und die Formschlusselemente der Leiterplatte durch entsprechend angeordnete Bohrungen ausgebildet sind.
- 20 14. Anordnung nach Anspruch 1, wobei ein Rastmechanismus vorgesehen ist, der das Modul in eingesteckter Position an einer Bewegung in z-Richtung von der Leiterplatte weg hindert.
- 25 15. Anordnung nach Anspruch 14, wobei der Rastmechanismus Federelemente aufweist, die beim Einstektvorgang nach Absenken des Moduls in z-Richtung mit Strukturen des Moduls verrasten.
- 30 16. Anordnung nach den Ansprüchen 2 und 14, wobei der Ver-/Entriegelungsmechanismus den Rastmechanismus bei einem Anheben des Moduls in z-Richtung deaktiviert.
- 35 17. Anordnung nach Anspruch 1, wobei die zweiten Kontakte des Moduls und die ersten Kontakte der Leiterplatte jeweils in Form einer zweidimensionalen Matrix angeordnet sind.
18. Anordnung nach Anspruch 3, wobei der zweite elektrische Kontaktierungsbereich des opto-elektronischen Moduls mit

der Mehrzahl zweiter Kontakte durch einen auf der Unterseite des Modulgehäuses angeordneten Stecksockel gebildet ist.

- 5 19. Anordnung nach Anspruch 18, wobei die am Stecksockel angeordneten zweiten Kontakte elastisch verformbar ausgebildet sind.
- 10 20. Anordnung nach Anspruch 1, wobei einige der zweiten Kontakte mechanisch vorauselend ausgebildet sind, derart, dass beim Einsticken und beim Entnehmen des Moduls eine definierte elektrische Kontaktierungsreihenfolge bereitgestellt ist.
- 15 21. Anordnung nach Anspruch 1, wobei der erste elektrische Kontaktierungsbereich der Leiterplatte direkt auf der Oberfläche der Leiterplatte ausgebildet ist, und wobei die ersten Kontakte durch Metallisierungen direkt auf der Oberfläche der Leiterplatte gebildet sind.
- 20 22. Anordnung nach Anspruch 1, wobei zusätzlich eine Wärmesenke vorgesehen ist, die über eine Öffnung an der Oberseite der Aufnahmestruktur in die Aufnahmestruktur hereinragt und die das Modul in eingesteckter Position großflächig mechanisch kontaktiert.
- 25 23. Anordnung nach Anspruch 22, wobei zusätzlich Federmittel vorgesehen sind, die die Wärmesenke mit einer Federkraft gegen das eingesteckte Modul drücken.
- 30 24. Anordnung nach Anspruch 23, wobei die Federmittel sich an der Aufnahmestruktur abstützen und dementsprechend in eingesteckter Position des Moduls zusätzlich den zweiten elektrischen Kontaktierungsbereich des Moduls gegen den ersten elektrischen Kontaktierungsbereich der Leiterplatte drücken.

25. Anordnung nach Anspruch 24, wobei die Federmittel zwei parallel verlaufende Seitenteile aufweisen, die jeweils mit einer Seite der Aufnahmestruktur verbunden sind, und mindestens zwei die Seitenteile verbindende, federnd 5 ausgebildete Federarme, wobei die Federarme teilweise an der Wärmesenke anliegen und in z-Richtung eine Federkraft auf die Wärmesenke ausüben.
26. Anordnung nach Anspruch 1, wobei die Aufnahmestruktur 10 durch einen aus einem elektrisch leitfähigen Material bestehenden Schirmungskäfig gebildet ist.
27. Anordnung nach Anspruch 26, wobei der Schirmungskäfig an 15 seiner Unterseite eine Mehrzahl von abstehenden Zapfen aufweist, über die der Schirmungskäfig mechanisch fest mit der Leiterplatte verbunden ist.
28. Anordnung nach Anspruch 27, wobei der Schirmungskäfig über die abstehenden Zapfen elektrisch an ein 20 Schirmungspotential der Anordnung angeschlossen ist.
29. Anordnung nach Anspruch 26, wobei die Leiterplatte in dem vom Schirmungskäfig abgedeckten Bereich und ausgenommen im ersten elektrischen Kontaktierungsbereich an ihrer 25 Oberseite eine Metallisierung aufweist.
30. Anordnung nach Anspruch 1, wobei das Modul als paralleles opto-elektronisches Modul ausgebildet ist, über das Daten auf mehreren optischen Kanälen parallel ausgesandt oder 30 empfangen werden können.

**Zusammenfassung**

Bezeichnung der Erfindung: Optoelektronische Anordnung.

5

Die Erfindung betrifft eine optoelektronische Anordnung, die aufweist: eine Leiterplatte, die eine erste y-Richtung parallel zur Leiterplattenoberfläche und eine zweite z-Richtung senkrecht zur Leiterplattenoberfläche definiert;

10 einen ersten elektrischen Kontaktierungsbereich der Leiterplatte mit einer Mehrzahl erster Kontakte; eine auf der Leiterplatte angeordnete Aufnahmestruktur, die eine Aufnahmeöffnung zur Aufnahme eines steckbaren optoelektronischen Moduls aufweist; ein steckbares opto-15 elektronisches Modul; einen zweiten elektrischen Kontaktierungsbereich des opto-elektronischen Moduls mit einer Mehrzahl zweiter Kontakte; Einsteckmittel zum Einstecken des opto-elektronischen Moduls in die Aufnahmestruktur derart, dass das Modul beim Einsteckvorgang 20 zuerst in y-Richtung in die Aufnahmestruktur eingeführt und anschließend in z-Richtung in Richtung der Leiterplatte abgesenkt wird. Dabei stehen in eingesteckter Position die zweiten Kontakte des opto-elektronischen Moduls mit den ersten Kontakten der Leiterplatte in elektrischem Kontakt.

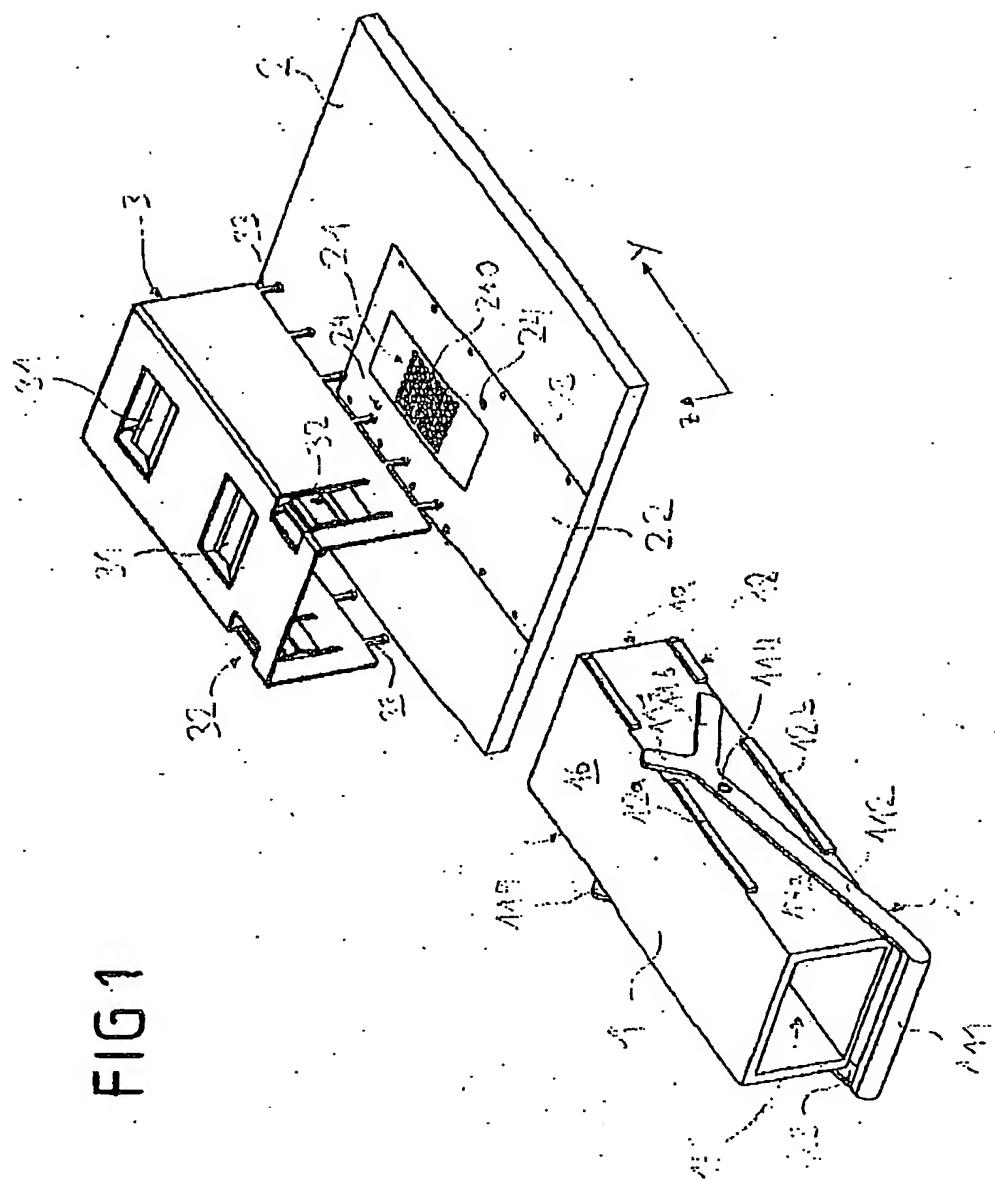


FIG. 1

FIG 2

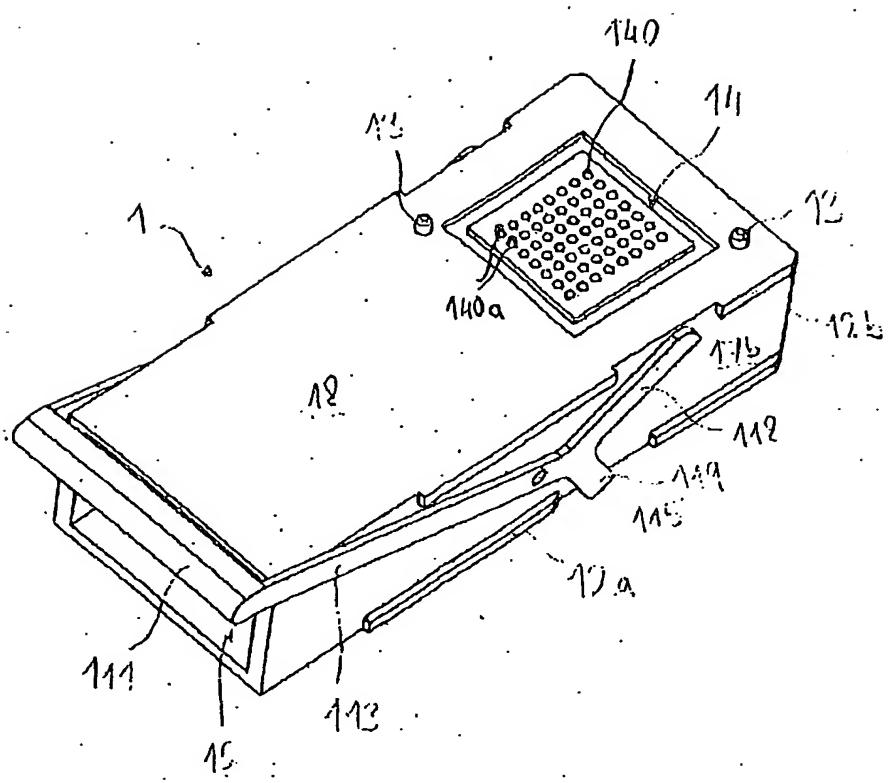


FIG 3A

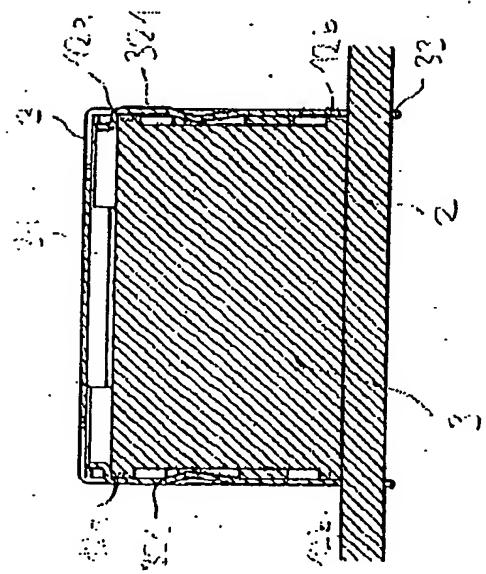
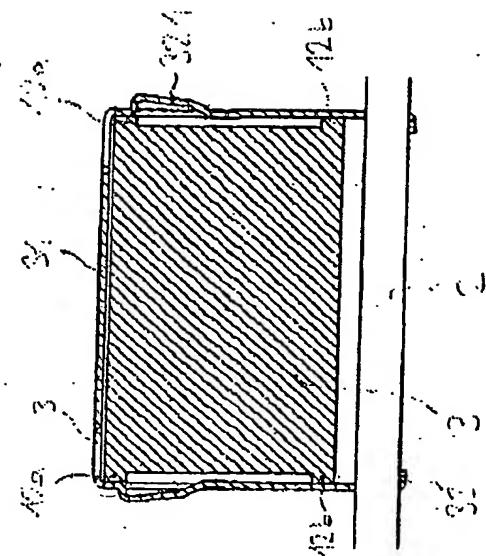
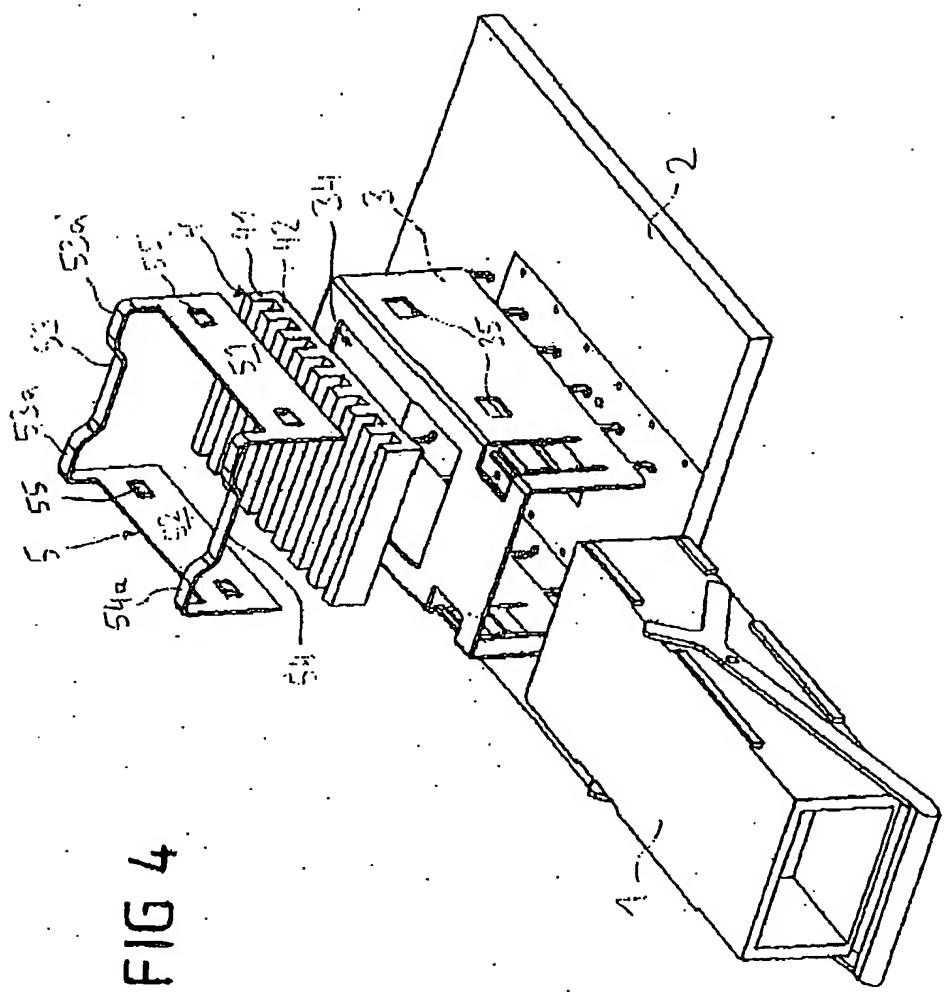
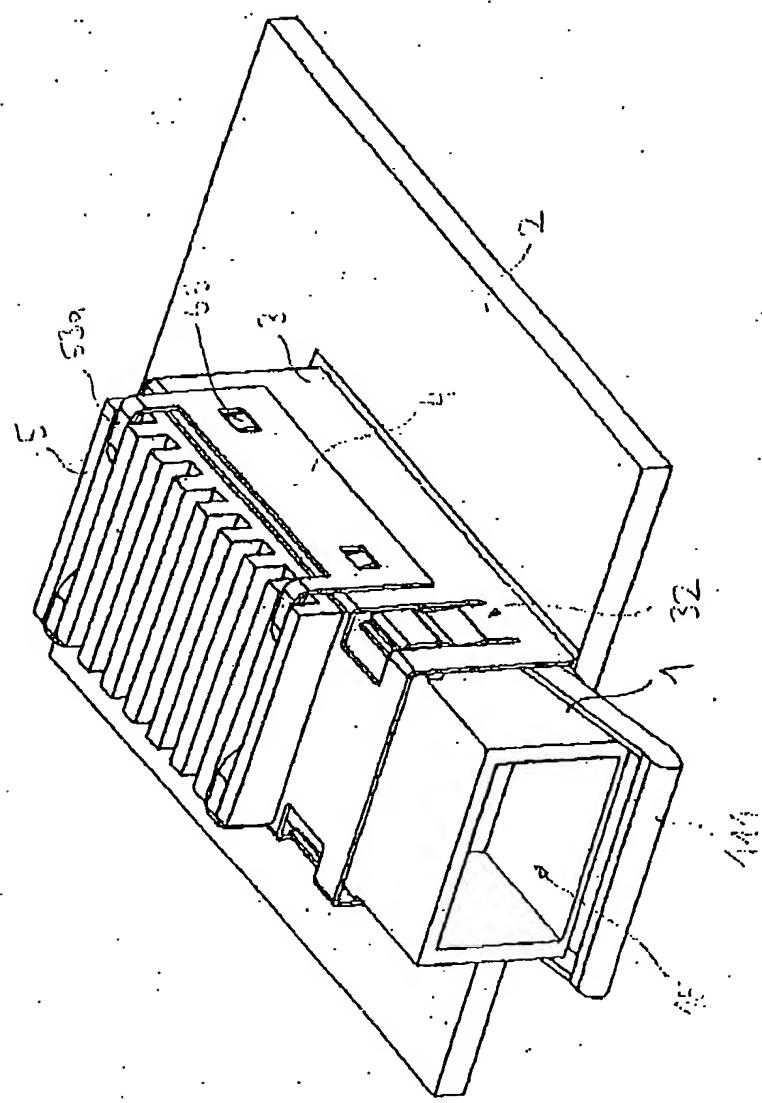


FIG 3B





EIG 4



卷之三